

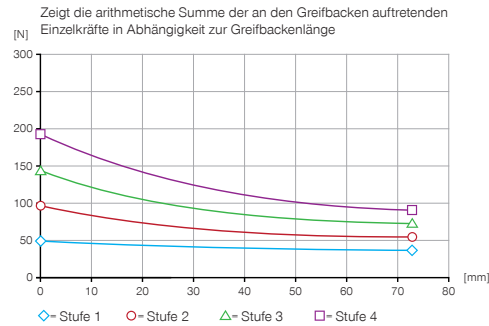
2-BACKEN-PARALLELGREIFER

HRC-03-072844

PRODUKTSPEZIFIKATIONEN



Greifkraftdiagramm



Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die zusätzlich zur Greifkraft wirken können.



Mr [Nm]	7
Mx [Nm]	7
My [Nm]	5,5
Fa [N]	200

TECHNISCHE DATEN

Bestell-Nr.	Technische Daten
Passend für Robotertyp	ISO TK 50
MRK Design nach ISO/TS 15066	Ja
MRK-Form	kollaborativ
Kabelführung	extern
Antriebsart	elektrisch
Ansteuerung	IO-Link
Hub pro Backe [mm]	10
Greifkraftsicherung	Ja
Greifkraft beim Schließen (einstellbar) max. [N]	190
Greifkraft beim Öffnen (einstellbar) max. [N]	190
Greifkraft nach ISO/TS 15066 [N]*	<140
Schließzeit [s]	0,19
Öffnungszeit [s]	0,19
Steuerzeit [s]	0,03
Wiederholgenauigkeit +/- [mm]	0,05
Positionsabfrage integriert	Ja
Stromaufnahme max. [A]	1
Spannung [V]	24
Betriebstemperatur min. [°C]	5
Betriebstemperatur max. [°C]	+60
Schutzart nach IEC 60529	IP40
Gewicht [kg]	0,75

*Wert nach den in der ISO/TS 15066 beschriebenen Parametern mit zertifiziertem Kraftmessgerät von der DGUV ermittelt

TECHNISCHE ZEICHNUNGEN

